

## АЛГОРИТМ ВТОРОГО ПОРЯДКА ТОЧНОСТИ ПО ВРЕМЕНИ ДЛЯ РЕШЕНИЯ УРАВНЕНИЙ МАКСВЕЛЛА

Д.Л. Головашкин, А.А. Дегтярёв \*

Институт систем обработки изображений РАН,

\*) Самарский государственный аэрокосмический университет

### Введение

В работе [1] излагается разностный метод решения уравнений Максвелла с применением разностной схемы "push-pull" первого порядка точности, которая позволяет исследовать градиентные волокна на малых расстояниях и дифракционные оптические элементы непосредственно за их плоскостью. Разностный метод реализован для решения уравнений Максвелла в декартовых координатах в случае ТЕ поляризованной волны. В настоящей статье представлена разностная схема второго порядка точности по времени, которая позволяет сократить время расчетов за счет более крупного шага дискретизации. Проводится сравнительный анализ точности решения уравнений Максвелла.

### 1. Постановка задачи о распространении излучения

Суть постановки задачи, приведенной в работе [1] состоит в следующем: среда представляет собой тонкий слой, расположенный в плоскости (Y,Z), а излучение направлено вдоль оси Z. В случае ТЕ поляризованной волны уравнения Максвелла примут вид:

$$\begin{cases} \frac{\partial E_x}{\partial \tau} = \frac{1}{\varepsilon_{xx}} \left( \frac{\partial H_y}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial y} \right); \\ \frac{\partial H_y}{\partial \tau} = \frac{\partial E_x}{\partial z}; \\ \frac{\partial H_z}{\partial \tau} = -\frac{\partial E_x}{\partial y}. \end{cases} \quad (1)$$

где  $\vec{E}$  и  $\vec{H}$  электрическая и магнитная составляющие поля,  $\tau = ct$ ,  $c$  - скорость света в свободном прост-

ранстве,  $t$  - время,  $\varepsilon$  - диэлектрическая проницаемость. Полагаем, что на границе слоя  $E_x = 0$ .

## 2. Синтез разностной схемы повышенного порядка точности

Будем решать систему (1) посредством конечных разностей. Для этого рассмотрим множества функций  $E_x(z, y, \tau)$ ,  $H_y(z, y, \tau)$ ,  $H_z(z, y, \tau)$  в области

$$D = \left\{ 0 \leq z \leq L, -\frac{d}{2} \leq y \leq \frac{d}{2}, 0 \leq \tau \leq T \right\},$$

где  $L$  - длина прямоугольной области,  $d$  - ширина прямоугольной области,

$T = ct_1$ ,  $t_1$  - длительность эксперимента.

Определим на ней сетку:

$$\omega_{\Delta z \Delta y \Delta \tau} = \{(z_i, y_j, \tau_n) \in D\}$$

где  $(z_i, y_j, \tau_n)$  - узлы сетки, причем

$$0 \leq i \leq N_1 - 1;$$

$$1 \leq j \leq N_2 - 2;$$

$$0 \leq n \leq N_3 - 1.$$

Шаги сетки определяются формулами:

$$\Delta z = \frac{L}{N_1 - 1}; \quad \Delta y = \frac{d}{N_2 - 1}; \quad \Delta \tau = \frac{T}{N_3 - 1}.$$

Основываясь на общих принципах построения схем Писмена-Рэкфорда изложенных в [2], построим неясную разностную схему. Запишем систему разностных уравнений

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{E_{x,j}^{n+1/2} - E_{x,j}^n}{0.5\Delta\tau} = \frac{1}{n^2(z,y)} \left( \frac{H_{y,j}^{n+1/2} - H_{y,j}^n}{\Delta z} - \frac{H_{z,j}^n - H_{z,j-1}^n}{\Delta y} \right); \\ \frac{E_{x,j}^{n+1} - E_{x,j}^{n+1/2}}{0.5\Delta\tau} = \frac{1}{n^2(z,y)} \left( \frac{H_{y,j}^{n+1/2} - H_{y,j}^n}{\Delta z} - \frac{H_{z,j}^{n+1} - H_{z,j-1}^{n+1}}{\Delta y} \right); \\ \frac{H_{y,j}^{n+1/2} - H_{y,j}^n}{\Delta z} = \frac{E_{x,j}^{n+1/2} - E_{x,j-1}^{n+1/2}}{\Delta y}; \\ \frac{H_{z,j}^{n+1} - H_{z,j}^n}{\Delta \tau} = -\frac{E_{x,j+1}^{n+1} - E_{x,j}^{n+1}}{\Delta y}. \end{array} \right. \quad (2)$$

Система (2) аппроксимирует (1) в узлах  $(z_i, y_j, \tau_n)$  при значениях индексов:

$$0 \leq i \leq N_1 - 1;$$

$$2 \leq j \leq N_2 - 2;$$

$$0 \leq n \leq N_3 - 1.$$

Подставив третье уравнение системы (2) в первое и четвертое во второе, получим разностные уравнения

$$\begin{aligned} & \frac{\Delta\tau}{n^2(z,y)\Delta z^2} E_{x,i,j}^{n+1/2} + \left( -\frac{2}{\Delta\tau} - 2\frac{\Delta\tau}{n^2(z,y)\Delta z^2} \right) E_{x,i,j}^{n+1/2} + \\ & + \frac{\Delta\tau}{n^2(z,y)\Delta z^2} E_{x,i+1,j}^{n+1/2} = -\frac{2}{\Delta\tau} E_{x,i,j}^n - \\ & - \frac{1}{n^2(z,y)\Delta z} H_{y,i+1,j}^{n+1/2} + \frac{1}{n^2(z,y)\Delta z} H_{y,i,j}^{n+1/2} + \\ & + \frac{1}{n^2(z,y)\Delta y} H_{z,i,j}^n - \frac{1}{n^2(z,y)\Delta y} H_{z,i,j-1}^n; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \frac{\Delta\tau}{n^2(z,y)\Delta y^2} E_{x,i,j-1}^{n+1} + \left( -\frac{2}{\Delta\tau} - 2\frac{\Delta\tau}{n^2(z,y)\Delta y^2} \right) E_{x,i,j-1}^{n+1} + \\ & + \frac{\Delta\tau}{n^2(z,y)\Delta y^2} E_{x,i,j+1}^{n+1} = -\frac{2}{\Delta\tau} E_{x,i,j}^{n+1/2} + \\ & + \frac{1}{n^2(z,y)\Delta y} H_{z,i,j}^n - \frac{1}{n^2(z,y)\Delta y} H_{z,i,j-1}^n - \\ & - \frac{1}{n^2(z,y)\Delta z} H_{y,i+1,j}^{n+1/2} + \frac{1}{n^2(z,y)\Delta z} H_{y,i,j}^{n+1/2}, \end{aligned}$$

которые решаются методом прогонки.

В узлах  $(x_i, y_j, \tau_k)$  при значениях индексов:

$$0 \leq i \leq N_1 - 1;$$

$$j = 1;$$

$$0 \leq n \leq N_3 - 1$$

построим альтернативную систему аппроксимирующих уравнений

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{E_{x,j}^{n+1/2} - E_{x,j}^n}{0.5\Delta\tau} = \frac{1}{n^2(z,y)} \left( \frac{H_{y,j}^{n+1/2} - H_{y,j}^n}{\Delta z} - \frac{H_{z,j-1}^n - H_{z,j}^n}{\Delta y} \right); \\ \frac{E_{x,j}^{n+1} - E_{x,j}^{n+1/2}}{0.5\Delta\tau} = \frac{1}{n^2(z,y)} \left( \frac{H_{y,j}^{n+1/2} - H_{y,j}^n}{\Delta z} - \frac{H_{z,j-1}^{n+1} - H_{z,j}^{n+1}}{\Delta y} \right); \\ \frac{H_{y,j}^{n+1/2} - H_{y,j}^n}{\Delta z} = \frac{E_{x,j}^{n+1/2} - E_{x,j-1}^{n+1/2}}{\Delta y}; \\ \frac{H_{z,j}^{n+1} - H_{z,j}^n}{\Delta \tau} = -\frac{E_{x,j+1}^{n+1} - E_{x,j}^{n+1}}{\Delta y}. \end{array} \right. \quad (3)$$

Подставив третье уравнение системы (3) в первое и четвертое во второе, получим разностные уравнения

$$\begin{aligned} & \frac{\Delta\tau}{n^2(z,y)\Delta z^2} E_{x,i,j}^{n+1/2} + \left( -\frac{2}{\Delta\tau} - 2\frac{\Delta\tau}{n^2(z,y)\Delta z^2} \right) E_{x,i,j}^{n+1/2} + \\ & + \frac{\Delta\tau}{n^2(z,y)\Delta z^2} E_{x,i+1,j}^{n+1/2} = -\frac{2}{\Delta\tau} E_{x,i,j}^n - \\ & - \frac{1}{n^2(z,y)\Delta z} H_{y,i+1,j}^{n+1/2} + \frac{1}{n^2(z,y)\Delta z} H_{y,i,j}^{n+1/2} + \\ & + \frac{1}{n^2(z,y)\Delta y} H_{z,i,j}^n - \frac{1}{n^2(z,y)\Delta y} H_{z,i,j}^n; \end{aligned}$$

$$\frac{\Delta\tau}{n^2(z, y)\Delta y^2} E_{x_{i,j-1}}^{n+1} + \left(-\frac{2}{\Delta\tau} - 2\frac{\Delta\tau}{n^2(z, y)\Delta y^2}\right) E_{x_{i,j}}^{n+1} +$$

$$+ \frac{\Delta\tau}{n^2(z, y)\Delta y^2} E_{x_{i,j+1}}^{n+1} = -\frac{2}{\Delta\tau} E_{x_{i,j}}^{n+1/2} +$$

$$+ \frac{1}{n^2(z, y)\Delta y} H_{z_{i,j+1}}^n - \frac{1}{n^2(z, y)\Delta y} H_{z_{i,j}}^n -$$

$$- \frac{1}{n^2(z, y)\Delta z} H_{y_{i,j}}^{n+1/2} + \frac{1}{n^2(z, y)\Delta z} H_{y_{i,j}}^{n+1/2},$$

также решаемые методом прогонки.

Теперь, зная электрическое поле, определим магнитное

$$\begin{cases} \frac{H_{y_{i,j}}^{n+1/2} - H_{y_{i,j}}^n}{\Delta\tau} = \frac{E_{x_{i+1,j}}^{n+1/2} - E_{x_{i,j}}^{n+1/2}}{\Delta z}; \\ \frac{H_{z_{i,j}}^{n+1} - H_{z_{i,j}}^n}{\Delta\tau} = -\frac{E_{x_{i,j+1}}^{n+1} - E_{x_{i,j}}^{n+1}}{\Delta y} \end{cases}$$

при значениях индексов:

$$\begin{aligned} 0 \leq i \leq N_1 - 1; \\ 2 \leq j \leq N_2 - 2; \\ 0 \leq n \leq N_3 - 1 \end{aligned}$$

$$\text{и} \begin{cases} \frac{H_{y_{i,j}}^{n+1/2} - H_{y_{i,j}}^n}{\Delta\tau} = \frac{E_{x_{i,j}}^{n+1/2} - E_{x_{i-1,j}}^{n+1/2}}{\Delta z}; \\ \frac{H_{z_{i,j}}^{n+1} - H_{z_{i,j}}^n}{\Delta\tau} = -\frac{E_{x_{i,j}}^{n+1} - E_{x_{i,j-1}}^{n+1}}{\Delta y} \end{cases}$$

при значениях индексов:

$$\begin{aligned} 0 \leq i \leq N_1 - 1; \\ j = 1; \\ 0 \leq n \leq N_3 - 1. \end{aligned}$$



Рис. 1 Зависимость погрешностей от времени. Тонкая линия — погрешность решения с помощью схемы повышенной точности по времени, Толстая линия — погрешность решения с помощью схемы "push-pull"

Очевидно, при мелкости более, чем 20 отсчетов по времени, схема повышенного порядка точности является предпочтительной. Отметим, что на рис.1 погрешность решения с помощью схемы повышенного порядка точности по времени имеет квадратичный характер зависимости от дискретизации по времени.

Возьмем в качестве краевого условия  $E_x|_{\Gamma} = 0$  и торцевого условия  $E_x = A(y)\cos(\omega t + \pi/2)$ , где  $A$  — действительная амплитуда волны в скалярном приближении.

Схема (2), (3) аппроксимирует краевую задачу (1) с погрешностью аппроксимации  $O(\Delta\tau^2, \Delta z, \Delta y)$ . Это достигается использованием обеих проекций поля  $H$  при определении  $E^{n+0.5}$  и  $E^{n+1}$ , чего не было в схеме "push-pull".

### 3. Сравнение эффективности предложенной схемы и схемы "push-pull"

Проведем оценку относительной погрешности решения задачи расчета прохождения моды по вакуумному волноводу с металлическими стенками, представленной в [1]. Погрешность определим как

$$\chi = \max_{z,y} \left| \frac{E_x^{числ.}(z, y) - E_x^{аналит.}(z, y)}{E_x^{аналит.}(z, y)} \right|.$$

На рис. 1 представлены зависимости погрешностей от дискретизации по времени для схемы "push-pull" и схемы, представленной в настоящей статье.  $\Delta t = \lambda / (fc)$

Численные эксперименты проводились при следующих значениях параметров:  $t = 10^{-11}$  с,  $d = 3$  мкм,  $L = 3$  мкм,  $\Delta z = 0.0058$  мкм,  $\Delta y = 0.023$  мкм,  $\lambda = 1$  мкм,  $\Delta t = 0.333 \cdot 10^{-12}$ ,  $0.166 \cdot 10^{-12}$ ,  $0.111 \cdot 10^{-12}$ ,  $0.0833 \cdot 10^{-12}$ ,  $0.0666 \cdot 10^{-12}$ ,  $0.0556 \cdot 10^{-12}$ ,  $0.0476 \cdot 10^{-12}$ ,  $0.0416 \cdot 10^{-12}$ ,  $0.037 \cdot 10^{-12}$ ,  $0.033 \cdot 10^{-12}$  с.

### Заключение

В результате проведенного вышеизложенного численного эксперимента удалось установить, что в отличие от метода, описанного в [1], изложенный метод позволил практически в два раза повысить точность при сохранении временных затрат.

### *Благодарность*

Работа выполнена при поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (грант № 96-15-96026)

### *Литература*

1. Д.Л. Головашкин, А.А. Дегтярев, В.А. Соيفер., Моделирование волноводного распространения оптического излучения в рамках электромагнитной теории, Компьютерная оптика, 17, 1997.
  2. Самарский А.А., Теория разностных схем, М. "Наука", 1989.
-